



曾子扬

15833566185 | zengziyangzzy@163.com | 上海

GitHub : <https://github.com/Logic-TARS>

硕士在读 | 具身智能应用开发 | AI 机器人开发 | 机器人应用工程师实习生



上海大学
Shanghai University

教育经历

上海大学 (211工程院校) 211

2024年09月 - 2027年06月

计算机科学与技术 硕士

上海

- 学习《机器学习》《自然语言处理前沿技术追踪与应用》《计算智能》等课程, 具备人工智能、机器学习与大模型相关基础。
- 关注具身智能、AI 机器人、机器人数据采集与应用开发方向, 具备将 AI 技术与机器人任务流程结合的学习和实践能力。

西南科技大学

2020年09月 - 2024年06月

软件工程 本科

四川绵阳

- 学习《面向对象程序设计》《人机交互技术》《Web 系统与技术》《软件项目管理》等课程。
- 具备软件工程、项目协作、数据处理、Web 系统与技术文档整理基础。

项目经历

机器人动态分拣测评系统项目

2026年03月 - 至今

项目人员

- 参与机器人动态分拣测评系统项目, 围绕目标识别、抓取、放置等机器人任务环节, 开展数据采集、流程适配和测试支持工作。
- 独立完成约 100 条 LeRobot 操作数据采集与整理, 覆盖目标识别、抓取执行、物体放置等关键流程。
- 参与 LeRobot v2.1 向 LeRobot 3.0 的训练流程迁移与适配, 处理数据接口、配置兼容、流程衔接等问题。
- 熟悉机器人应用项目中从任务定义、数据采集、数据整理、流程配置到测试验证的基本链路。
- 在项目中积累了机器人数据采集、实验流程梳理、配置问题排查和应用流程适配经验。
- 能够配合算法、硬件或产品团队完成机器人任务数据准备、应用测试、问题记录和流程优化。

Xbotics 具身智能社区

2025年08月 - 至今

课程助教 / 内容制作

GitHub : <https://github.com/Xbotics-Embodied-AI-club/Xbotics-Embodied-Guide>

- 参与具身智能学习指南社区建设, 持续整理机器人、具身智能、AI Agent、机器人学习等方面的学习资料。
- 完成 10 期课程的内容制作与发布支持, 负责课程大纲整理、海报制作、课程录制支持和内容发布物料整理。
- 将具身智能相关技术内容整理为结构化学习材料, 提升课程内容的可读性和传播效率。
- 推动课程内容在微信视频号、B 站等平台发布传播, 其中 B 站相关内容单条最高播放量达 50 万+。
- 通过社区项目积累了具身智能方向资料检索、技术内容拆解、开源项目整理和学习路径规划能力。

AI 工具应用与内容生产项目

2024年09月 - 至今

个人项目

- 长期使用大模型和 AI 生成工具完成内容生产、Prompt 编写、图文整理和知识表达。
- 熟悉 ChatGPT、Claude、Gemini 等大模型工具, 可用于需求拆解、资料整理、Prompt 编写、脚本辅助和技术文档初稿生成。
- 具备将复杂技术概念转化为结构化内容的能力, 可辅助机器人应用开发中的项目说明、测试记录、用户手册和演示材料制作。
- 独立运营 AI 图文内容账号, 积累 AI 工具实操、Prompt 调整、图文排版和内容交付经验。

竞赛经历

MotrixArena S1 机器人仿真应用挑战赛

2025年12月 - 2026年03月

个人参赛 | 三等奖

- 个人参加 MotrixArena S1 机器人仿真应用挑战赛, 围绕四足机器人全地形运动任务, 独立完成项目环境搭建、框架运行、训练流程验证与结果提交。
- 基于 MotrixLab 机器人仿真框架, 理解机器人任务中环境、观测、动作、奖励、训练脚本与推理流程的组织方式。
- 阅读并梳理比赛代码结构, 完成依赖配置、运行测试、日志查看、问题排查和实验记录。
- 参与模型训练与推理测试流程, 熟悉机器人仿真项目从环境搭建、训练运行到结果验证的基本链路。
- 独立整理项目运行流程、实验记录和提交材料, 最终获得 MotrixArena S1 机器人仿真应用挑战赛三等奖。
- 通过比赛实践, 积累机器人仿真平台使用、工程调试、训练流程适配和具身智能任务实践经验。

专业技能

AI 机器人应用开发相关

- 了解具身智能、AI 机器人、机器人数据采集和机器人任务流程。
- 具备 LeRobot 数据采集、数据整理和训练流程适配经验。
- 理解机器人目标识别、抓取、放置等应用任务的基本流程。
- 能参与机器人应用测试、数据准备、流程调试、实验记录和问题反馈。
- 能够将机器人应用流程拆解为任务步骤、数据需求、测试指标和改进记录。

编程与工程基础

- 熟悉 Python, 具备基础数据处理、脚本编写和问题排查能力。
- 熟悉 PyTorch, 理解数据加载、训练配置和模型训练流程的基本逻辑。
- 具备软件工程基础, 了解 Web 系统、人机交互和项目管理相关知识。
- 熟悉 GitHub, 可进行项目资料整理、开源项目阅读和基础文档维护。

AI 工具与 Prompt 能力

- 熟悉 ChatGPT、Claude、Gemini 等大模型工具, 能够用于资料检索、需求拆解、Prompt 编写、内容生成和技术文档整理。
- 能根据具体任务设计结构化 Prompt, 将复杂问题拆解为可执行步骤。
- 具备 AI 工具辅助学习、内容整理和项目表达能力, 可提升机器人应用开发中的文档、演示和协作效率。

技术文档与项目表达

- 能将具身智能、机器人任务、AI 工具流程整理为清晰的技术文档、学习笔记、项目说明和课程材料。
- 具备课程大纲整理、项目资料归纳、流程图文表达和用户向内容转译能力。
- 适合参与机器人应用产品的 Demo 制作、用户说明、实验记录、测试反馈和交付文档整理。

个人优势

- **机器人应用落地意识**：不以算法研究为主，而是更关注机器人任务流程、数据采集、工具链适配、测试验证和应用交付。
- **LeRobot 实践经验**：有机器人动态分拣项目经历，完成过 LeRobot 操作数据采集与训练流程迁移适配。
- **技术内容整理能力**：参与具身智能学习社区建设，能快速学习新技术并整理为结构化文档、课程材料和项目说明。